







DTC B2637: 传感器电源故障

DTC 说明	DTC
B2637 传感器电源故障	

DTC (驻车和倒车传感器控制单元)

1. 问题确认:

- 1. 使用 HDS 清除 DTC。
- 清除 DTC**
- 2. 将车辆转为 OFF (LOCK) 模式, 然后再转为 ON 模式。
- 3. 使用 HDS 检查 DTC。

DTC 说明	DTC
B2637 传感器电源故障	

是否显示 DTC B2637?

是 转至步骤 2。

否 间歇性故障, 此时系统正常。检查是否松动或连接不良。■

2. 确定可能故障区域(BOF 线路至电源, 其他):

- 1. 将车辆转至 OFF(LOCK) 模式。
- 2. 断开以下连接器。
驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器
- 3. 将车辆转至 ON 模式。
- 4. 测量检测点 1 与 2 间的电压值。
测试条件 车辆处于 ON 模式
驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开
测试点 1 [驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 2 号端子](#)
测试点 2 车身搭铁

是否为蓄电池电压?

是 转至步骤 6。

否 BOF SIDE L 导线没有对电源短路。 转至步骤 3。

3. 确定可能故障区域(BOF 线路至搭铁, 其他):

- 1. 将车辆转至 OFF(LOCK) 模式。
- 2. 用跨接线连接端子 A 和 B。
端子 A [驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 11 号端子](#)
端子 B 车身搭铁
- 3. 检查测试点 1 与 2 之间的导通性。
测试条件 车辆处于 OFF (LOCK) 模式
驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开
驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 11 号端子: 跨接至车身搭铁
测试点 1 [驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 2 号端子](#)

测试点 2 车身搭铁

是否导通?

是 转至步骤 9。

否 BOF SIDE L 导线正常。 转至步骤 4。

4. 确定可能故障区域(BOR 线路至电源, 其它):

- 1. 将车辆转至 ON 模式。

- 2. 测量检测点 1 与 2 间的电压值。

测试条件 车辆处于 ON 模式

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开

测试点 1 驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 14 号端子

测试点 2 车身搭铁

是否为蓄电池电压?

是 转至步骤 16。

否 BOR SIDE L 导线没有对电源短路。 转至步骤 5。

5. 确认可能故障区域 (BOR 线路至搭铁、驻车和倒车传感器控制单元) :

- 1. 将车辆转至 OFF(LOCK) 模式。

- 2. 用跨接线连接端子 A 和 B。

端子 A 驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 23 号端子

端子 B 车身搭铁

- 3. 检查测试点 1 与 2 之间的导通性。

测试条件 车辆处于 OFF (LOCK) 模式

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 23 号端子: 跨接至车身搭铁

测试点 1 驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 14 号端子

测试点 2 车身搭铁

是否导通?

是 转至步骤 19。

否 更换驻车和倒车传感器控制单元。 ■

6. 导线短路检查 (BOF SIDE R 线路至电源) :

- 1. 将车辆转至 OFF(LOCK) 模式。

- 2. 断开以下连接器。

右前中间传感器 6 针连接器

- 3. 将车辆转至 ON 模式。

- 4. 测量检测点 1 与 2 间的电压值。

测试条件 车辆处于 ON 模式

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开

右前中间传感器 6 针连接器: 断开

测试点 1 驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 2 号端子
测试点 2 车身搭铁

是否为蓄电池电压?

是 转至步骤 7。

否 修理右前转角传感器和右前中间传感器之间的 BOF SIDE R 导线对电源的短路。■

7. 导线短路检查 (BOF CTR R 线路至电源) :

- 1. 将车辆转至 OFF(LOCK) 模式。

- 2. 断开以下连接器。

左前中间传感器 6 针连接器

- 3. 将车辆转至 ON 模式。

- 4. 测量检测点 1 与 2 间的电压值。

测试条件 车辆处于 ON 模式

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开

右前中间传感器 6 针连接器: 断开

左前中间传感器 6 针连接器: 断开

测试点 1 驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 2 号端子

测试点 2 车身搭铁

是否为蓄电池电压?

是 转至步骤 8。

否 修理右前中间传感器和左前中间传感器之间的 BOF CTR R 导线的对电源短路。■

8. 导线短路检查 (BOF CTR L 线路至电源) :

- 1. 将车辆转至 OFF(LOCK) 模式。

- 2. 断开以下连接器。

左前转角传感器 6 针连接器

- 3. 将车辆转至 ON 模式。

- 4. 测量检测点 1 与 2 间的电压值。

测试条件 车辆处于 ON 模式

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开

右前中间传感器 6 针连接器: 断开

左前中间传感器 6 针连接器: 断开

左前转角传感器 6 针连接器: 断开

测试点 1 驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 2 号端子

测试点 2 车身搭铁

是否为蓄电池电压?

是 修理左前转角传感器和驻车和倒车传感器控制单元之间的 BOF SIDE L 导线至电源的短路。■

否 修理左前中间传感器和左前转角传感器之间的 BOF CTR L 导线的对电源短路。■

9. 确定可能故障区域(右前转角传感器, 其它):

- 1. 交换右前转角传感器和右后转角传感器。

- 2. 检查测试点 1 与 2 之间的导通性。

测试条件 车辆处于 OFF (LOCK) 模式

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 11 号端子: 跨接至车身搭铁

测试点 1 [驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 2 号端子](#)

测试点 2 车身搭铁

是否导通?

是 转至步骤 10。

否 [更换右前角传感器。■](#)

10. 确定可能故障区域(BOF SIDE R 线路, 其他):

- 1. 断开以下连接器。

右前中间传感器 6 针连接器

- 2. 检查测试点 1 与 2 之间的导通性。

测试条件 车辆处于 OFF (LOCK) 模式

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开

右前中间传感器 6 针连接器: 断开

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 11 号端子: 跨接至车身搭铁

测试点 1 [驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 2 号端子](#)

测试点 2 车身搭铁

是否导通?

是 转至步骤 11。

否 转至步骤 14。

11. 确定可能故障区域(BOF CTR R 线路, 其他):

- 1. 断开以下连接器。

左前中间传感器 6 针连接器

- 2. 检查测试点 1 与 2 之间的导通性。

测试条件 车辆处于 OFF (LOCK) 模式

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开

右前中间传感器 6 针连接器: 断开

左前中间传感器 6 针连接器: 断开

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 11 号端子: 跨接至车身搭铁

测试点 1 [驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 2 号端子](#)

测试点 2 车身搭铁

是否导通?

是 转至步骤 12。

否 转至步骤 15。

12. 确定可能故障区域(BOF SIDE L 线路, 其他):

- 1. 断开以下连接器。

左前转角传感器 6 针连接器

- 2. 检查测试点 1 与 2 之间的导通性。

测试条件 车辆处于 OFF (LOCK) 模式
驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开
右前中间传感器 6 针连接器: 断开
左前中间传感器 6 针连接器: 断开
左前角传感器 6 针连接器: 断开
驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 11 号端子: 跨接至车身搭铁
测试点 1 [驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 2 号端子](#)
测试点 2 车身搭铁

是否导通?

是 修理左前转角传感器和驻车和倒车传感器控制单元之间的 BOF SIDE L 导线至搭铁的短路。■

否 转至步骤 13。

13. 导线短路检查 (BOF CTR L 线路) :

- 1. 交换左前转角传感器和左后转角传感器。

- 2. 检查测试点 1 与 2 之间的导通性。

测试条件 车辆处于 OFF (LOCK) 模式
驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开
右前中间传感器 6 针连接器: 断开
左前中间传感器 6 针连接器: 断开
驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 11 号端子: 跨接至车身搭铁
测试点 1 [驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 2 号端子](#)
测试点 2 车身搭铁

是否导通?

是 修理左前转角传感器和左前转角传感器之间的 BOF CTR L 导线的对搭铁短路。■

否 [更换左前角传感器](#)。■

14. 短路导线检查 (BOF SIDE R 线路):

- 1. 交换右前中间传感器和右后中间传感器。

- 2. 检查测试点 1 与 2 之间的导通性。

测试条件 车辆处于 OFF (LOCK) 模式
驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开
驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 11 号端子: 跨接至车身搭铁
测试点 1 [驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 2 号端子](#)
测试点 2 车身搭铁

是否导通?

是 修理右前转角传感器和右前中间传感器之间的 BOF SIDE R 导线对搭铁的短路。■

否 [更换右前中间传感器](#)。■

15. 短路导线检查 (BOF CTR R 线路):

- 1. 交换左前中间传感器和左后中间传感器。

- 2. 检查测试点 1 与 2 之间的导通性。

测试条件 车辆处于 OFF (LOCK) 模式

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开

右前中间传感器 6 针连接器: 断开

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 11 号端子: 跨接至车身搭铁

测试点 1 驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 2 号端子

测试点 2 车身搭铁

是否导通?

是 修理右前中间传感器和左前中间传感器之间的 BOF CTR R 导线的对搭铁短路。■

否 更换左前中间传感器。■

16. 短路导线检查 (BOR SIDE R 线路至电源):

- 1. 将车辆转至 OFF(LOCK) 模式。

- 2. 断开以下连接器。

右后中间传感器 6 针连接器

- 3. 将车辆转至 ON 模式。

- 4. 测量检测点 1 与 2 之间的电压值。

测试条件 车辆处于 ON 模式

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开

右后中间传感器 6 针连接器: 断开

测试点 1 驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 14 号端子

测试点 2 车身搭铁

是否为蓄电池电压?

是 转至步骤 17。

否 修理右后转角传感器和右后中间传感器之间的 BOR SIDE R 导线对电源的短路。■

17. 线束短路检查 (BOR CTR R 线路至电源) :

- 1. 将车辆转为 OFF (LOCK) 模式。

- 2. 断开以下插接器。

左后中间传感器 6 针插接器

- 3. 将车辆转为 ON 模式。

- 4. 测量测试点 1 和 2 之间的电压。

测试条件 车辆 ON 模式

驻车和倒车传感器控制单元 24 针插接器: 断开

右后中间传感器 6 针插接器: 断开

左后中间传感器 6 针插接器: 断开

测试点 1 驻车和倒车传感器控制单元 24 针插接器 14 号

测试点 2 车身搭铁

是否为蓄电池电压?

是 转至步骤 18。

NO 修理右后中间传感器和左后中间传感器之间 BOR CTR R 线束对电源的短路。■

18. 线束短路检查 (BOR CTR L 线路至电源) :

- 1. 将车辆转为 OFF (LOCK) 模式。

- 2. 断开以下插接器。

左后拐角传感器 6 针插接器

- 3. 将车辆转为 ON 模式。

- 4. 测量测试点 1 和 2 之间的电压。

测试条件 车辆 ON 模式

驻车和倒车传感器控制单元 24 针插接器: 断开

右后中间传感器 6 针插接器: 断开

左后中间传感器 6 针插接器: 断开

左后拐角传感器 6 针插接器: 断开

测试点 1 [驻车和倒车传感器控制单元 24 针插接器 14 号](#)

测试点 2 车身搭铁

是否为蓄电池电压?

是 修理左后拐角传感器与驻车和倒车传感器控制单元之间 BOR SIDE L 线束对电源的短路。■

NO 修理左后中间传感器和左后拐角传感器之间 BOR CTR L 线束对电源的短路。■

19. 确定可能故障区域(右后转角传感器, 其它):

- 1. 交换右后转角传感器和右前转角传感器。

- 2. 检查测试点 1 与 2 之间的导通性。

测试条件 车辆处于 OFF (LOCK) 模式

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 23 号端子: 跨接至车身搭铁

测试点 1 [驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 14 号端子](#)

测试点 2 车身搭铁

是否导通?

是 转至步骤 20。

否 [更换右后角传感器](#)。■

20. 确定可能故障区域(BOR SIDE R 线路, 其它):

- 1. 断开以下连接器。

右后中间传感器 6 针连接器

- 2. 检查测试点 1 与 2 之间的导通性。

测试条件 车辆处于 OFF (LOCK) 模式

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开

右后中间传感器 6 针连接器: 断开

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 23 号端子: 跨接至车身搭铁

测试点 1 [驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 14 号端子](#)

测试点 2 车身搭铁

是否导通?

是 转至步骤 21。

否 转至步骤 24。

21. 确定可能故障区域(BOR CTR R 线路, 其他):

- 1. 断开以下连接器。

左后中间传感器 6 针连接器

- 2. 检查测试点 1 与 2 之间的导通性。

测试条件 车辆处于 OFF (LOCK) 模式

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开

右后中间传感器 6 针连接器: 断开

左后中间传感器 6 针连接器: 断开

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 23 号端子: 跨接至车身搭铁

测试点 1 [驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 14 号端子](#)

测试点 2 车身搭铁

是否导通?

是 转至步骤 22。

否 转至步骤 25。

22. 确定可能故障区域(BOR SIDE L 线路, 其它):

- 1. 断开以下连接器。

左后角传感器 6 针连接器

- 2. 检查测试点 1 与 2 之间的导通性。

测试条件 车辆处于 OFF (LOCK) 模式

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开

右后中间传感器 6 针连接器: 断开

左后中间传感器 6 针连接器: 断开

左后角传感器 6 针连接器: 断开

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 23 号端子: 跨接至车身搭铁

测试点 1 [驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 14 号端子](#)

测试点 2 车身搭铁

是否导通?

是 修理左后转角传感器和驻车和倒车传感器控制单元之间的 BOR SIDE L 导线至搭铁的短路。■

否 转至步骤 23。

23. 短路导线检查 (BOR CTR L 线路):

- 1. 交换左后转角传感器和左前转角传感器。

- 2. 检查测试点 1 与 2 之间的导通性。

测试条件 车辆处于 OFF (LOCK) 模式

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开

右后中间传感器 6 针连接器: 断开

左后中间传感器 6 针连接器: 断开

驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 23 号端子: 跨接至车身搭铁

测试点 1 [驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 14 号端子](#)

测试点 2 车身搭铁

是否导通?

是 修理左后转角传感器和左后转角传感器之间的 BOR CTR L 导线的对搭铁短路。■

否 [更换左后角传感器](#)。■

24. 短路导线检查 (BOR SIDE R 线路):

- 1. 交换右后中间传感器和右前中间传感器。

- 2. 检查测试点 1 与 2 之间的导通性。

测试条件 车辆处于 OFF (LOCK) 模式
驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开
驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 23 号端子: 跨接至车身搭铁
测试点 1 [驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 14 号端子](#)
测试点 2 车身搭铁

是否导通?

是 修理右后转角传感器和右后中间传感器之间的 BOR SIDE R 导线对搭铁的短路。■

否 [更换右后中间传感器](#)。■

25. 短路导线检查 (BOR CTR R 线路):

- 1. 交换左后中间传感器和左前中间传感器。

- 2. 检查测试点 1 与 2 之间的导通性。

测试条件 车辆处于 OFF (LOCK) 模式
驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器: 断开
右后中间传感器 6 针连接器: 断开: 断开
驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 23 号端子: 跨接至车身搭铁
测试点 1 [驻车和倒车传感器控制单元 24 针连接器 14 号端子](#)
测试点 2 车身搭铁

是否导通?

是 修理右后中间传感器和左后中间传感器之间的 BOR CTR R 导线的对搭铁短路。■

否 [更换左后中间传感器](#)。■